한국로봇융합연구원 채용공고 제2025-2호

# '25년도 한국로봇융합연구원 2차 정기채용 공고

**「산업기술혁신촉진법」에 의해 설립된 산업통상자원부 산하 한국로봇융합연구원에서는 로봇산업의 미래를 힘차게 열어갈 역량 있는 우수한 인재를 모집합니다.**

2025년 5월 19일

**한국로봇융합연구원장**

## 1. 채용분야

### 가. 정규직(연구)

| 채용 분야 | | 응시 자격 | 근무지 |
|---|---|---|---|
| 분야명 | 업무분야 및 요건 | | |
| 연구기획 | [업무분야]<br>- 최신 기술 동향 및 수준 분석(최신 연구저널 및 제품 상세분석 등)<br>- 연구과제 기술 컨셉 기획(솔루션 개념, 기술트리, 구현 가능성 검토 등)<br>[필수사항]<br>- AI 및 로보틱스 등 관련 분야 학위 보유<br>[우대사항]<br>- AI 및 로보틱스 분야 연구개발 경력(논문 및 특허 등) 보유자<br>- 석사학위 취득 후 3년이상 경력 또는 박사학위 취득자 | 석사 이상 | 포항 |
| 기계설계 | [업무분야]<br>- 로봇 설계 및 해석<br>- 기구학/동역학 기반 기구 설계 및 해석<br>[우대사항]<br>- INVENTOR, SOLIDWORKS, ANSYS 등 설계툴 및 ROS, python, C/C++ 등 프로그래밍 우수자<br>- 석사학위 취득 후 3년이상 경력 또는 박사학위 취득자 | 석사 이상 | 포항 |
| 로봇 자율작업지능 개발 | [업무분야]<br>- 딥러닝 기반 객체 탐지 및 이미지 분석 기술 개발<br>- 모바일 매니퓰레이터 기반 조작 지능알고리즘 개발<br>[우대사항]<br>- C++/Python, ROS, OpenCV, TensorFlow/PyTorch, MATLAB 등 활용 우수자<br>- 석사학위 취득 후 3년이상 경력 또는 박사학위 취득자 | 석사 이상 | 포항 |
| 로봇제어 | [업무분야]<br>- 로봇 제어(모바일로봇, 산업용로봇, 협동로봇 등)<br>- 로봇 시뮬레이터 기반 머신러닝 기술 개발<br>[우대사항]<br>- C/C++/C#, Python, Matlab, ROS, Issac 등 활용 우수자<br>- 모바일매니퓰레이터 개발 유경험자<br>- 석사학위 취득 후 3년이상 경력 또는 박사학위 취득자 | 석사 이상 | 포항 |

| 채용 분야 | | 응시 자격 | 근무지 |
|---|---|---|---|
| 분야명 | 업무분야 및 요건 | | |
| 인공지능 | [업무분야]<br>- 생성형 인공지능, 강화학습 등 AI 및 로봇 지능 연구개발 | 박사 | 포항 |
| 자유분야 | - 로봇 및 AI관련 전분야 | 박사 | 서울, 부산, 포항, 세종, 안동, 구미 |

※ 정규직 최종합격자는 1년간 수습기간 및 수습해제를 거쳐 합격 시 정식 임용

## 나. 위촉계약직

| 채용 분야 | | 응시 자격 | 근무지 |
|---|---|---|---|
| 분야명 | 업무분야 및 요건 | | |
| 지역 연구사업기획 및 정책지원 | [업무분야]<br>- 지역 R&D 경쟁력 강화를 위한 조사분석(지역 기술·정책·기업·인프라 등)<br>- 지역특화 사업기획보고서 작성, 연구부서-지자체 네트워킹 등<br>[우대사항]<br>- 정부 및 지자체 관련 R&D사업 기획 업무 경험<br>- AI 및 로보틱스 등 관련분야 학위보유자 | 학사 이상 | 포항 |
| 로봇 SW | [업무분야]<br>- 로봇지능 및 SLAM 프로그래밍, 운용 SW 개발<br>[우대사항]<br>- SLAM, 자율 주행 관련 기술개발 유경험자<br>- 객체기반 SW 개발 및 ROS 활용 유경험자 | 석사 이상 | 포항 |
| 로봇설계 | [업무분야]<br>- 로봇 구동모듈/플랫폼 설계 및 해석<br>- 로봇 플랫폼 제작/조립 관리<br>[우대사항]<br>- 재난 안전 로봇 관련 연구과제 참여·수행 경험<br>- 냉각, 내열, 방수 방진 등 기술 개발 경험자<br>- 로봇 플랫폼 개발 실무 유경험자 | 석사 이상 | 포항 |
| 로봇 시뮬레이션 및 제어 | [업무분야]<br>- ROS 기반 로봇 시뮬레이션 및 하드웨어 연계 제어 환경 구축<br>- 모델기반 로봇 강인 제어 설계 및 구현<br>[우대사항]<br>- 영어 회화 및 영어 문서 작성 능력 우수자<br>- 로봇, 메카트로닉스 관련 과제 유경험자 | 석사 이상 | 포항 |
| 로봇제어 | [업무분야]<br>- 매니퓰레이션 및 보행제어 프레임워크 설계<br>- 동역학 및 강화학습 기법을 통한 로봇 제어<br>[우대사항]<br>- 로봇 플랫폼, 모바일매니퓰레이터 개발 경험<br>- 관련 분야 국내외 학술실적 및 특허 등 지재권 보유 우수자 | 석사 이상 | 포항 |

| 채용 분야 | | 응시 자격 | 근무지 |
|---|---|---|---|
| 분야명 | 업무분야 및 요건 | | |
| **인공지능 및 로봇지능** | [업무분야]<br>- 로봇 작업 Task 제어를 위한 지능알고리즘 개발<br>- 인공지능 기반 물체/환경/상황 인식 및 판단<br>[우대사항]<br>- 로봇 플랫폼, 모바일매니퓰레이터 개발 경험<br>- 관련 분야 국내외 학술실적 및 특허 등 지재권 보유 우수자 | 석사 이상 | 포항 |
| **영상신호처리** | [업무분야]<br>- 딥러닝 기반 영상인식을 통한 다중 객체인식<br>- 다중 센서 융합을 통한 환경 인식 및 로봇 제어<br>[우대사항]<br>- 영상신호처리 및 딥러닝 관련 연구 개발 유경험자<br>- 관련 분야 국내외 학술실적 및 특허 등 등 지재권 보유 우수자 | 석사 이상 | 포항 |
| **로봇 관련 장비운영 및 기술지원** | [업무분야]<br>- 로봇 엔드이펙터 및 생활지원용 로봇 부품 관련 신규 장비 구축 및 운영<br>- 로봇 엔드이펙터 및 생활지원용 로봇 제품/부품의 신규 시험수요 발굴 및 시험 수행<br>[우대사항]<br>- KOLAS 법적 교육 이수자<br>- 국가연구개발 사업 유경험자 | 학사 이상 | 부산 |
| **인공지능 시스템** | [업무분야]<br>- 인공지능 기반 물체/환경/상황 인식 및 판단 알고리즘 개발<br>- 2D, 3D 영상 데이터 기반 작업 환경 인식 및 객체 검출 알고리즘 개발<br>[우대사항]<br>- 로봇시스템 개발 유경험자<br>- C++, C#, Python 등 프로그램 능력 우수자<br>- 국가연구개발 사업 유경험자 | 학사 이상 | 부산 |
| **로봇 및 기계제어** | [업무분야]<br>- 로봇 제어 알고리즘 연구<br>- 로봇 기계설계 및 시뮬레이션 | 석사 이상 | 포항 |
| **인공지능** | [업무분야]<br>- 생성형 인공지능, 강화학습 등 AI 연구<br>- 생성형 인공지능을 이용한 작업 추론 및 생성 기술 개발 | 석사 이상 | 포항 |
| **로봇공정 인력양성** | [업무분야]<br>- 로봇을 활용한 공정 설계, 분석 및 교육<br>- 로봇 활용 제조 공정 혁신을 위한 인력 양성 관련 신규 사업 기획 및 수행<br>[필수사항]<br>- 로봇, 기계, 메카트로닉스 등 로봇관련 전공자<br>[우대사항]<br>- 로봇활용 공정 기술, 시스템통합(SI) 관련분야 3년 이상 유경험자<br>- 제조용 로봇 공정 개발 및 기술지원/교육 업무 수행 유경험자 | 학사 이상 | 구미 |

## 다. 별정계약직

| 채용 분야 | | 응시 자격 | 근무지 |
|---|---|---|---|
| 분야명 | 업무분야 및 요건 | | |
| 연구행정 | - 연구부서의 행정 업무 지원<br>- 연구사업 협약, 사업비 집행관리 등 사업수행 지원<br>[우대사항]<br>- 정부 연구사업비 관리 및 행정 업무 유경험자 | 학사 이상 | 포항 |

## 라. 박사 후 연구원

| 채용 분야 | | 응시 자격 | 근무지 |
|---|---|---|---|
| 분야명 | 업무분야 및 요건 | | |
| 로봇제어 | - 로봇용 다중 센서 정보 융합 및 로봇 제어 알고리즘 개발<br>ROS기반 사용자 인터페이스 시스템 개발 등 | 박사 | 포항 |

# 2. 응시자격

○ 각 분야별 학위요건은 2025. 9. 이전 학위취득 예정자도 포함함

○ 국가공무원법 제33조 및 기타 연구원 인사규정에 결격사유가 없는 자

<국가공무원법 제33조>

1. 피성년후견인
2. 파산선고를 받고 복권되지 아니한 자
3. 금고 이상의 실형을 선고받고 그 집행이 끝나거나(집행이 끝난 것으로 보는 경우를 포함한다) 집행이 면제된 날부터 5년이 지나지 아니한 자
4. 금고 이상의 형의 집행유예를 선고받고 그 유예기간이 끝난 날부터 2년이 지나지 아니한 자
5. 금고 이상의 형의 선고유예를 받은 경우에 그 선고유예 기간 중에 있는 자
6. 법원의 판결 또는 다른 법률에 따라 자격이 상실되거나 정지된 자

6의2. 공무원으로 재직기간 중 직무와 관련하여 「형법」 제355조 및 제356조에 규정된 죄를 범한 자로서 300만원 이상의 벌금형을 선고받고 그 형이 확정된 후 2년이 지나지 아니한 자

6의3. 다음 각 목의 어느 하나에 해당하는 죄를 범한 사람으로서 100만원 이상의 벌금형을 선고받고 그 형이 확정된 후 3년이 지나지 아니한 사람

가. 「성폭력범죄의 처벌 등에 관한 특례법」 제2조에 따른 성폭력범죄

나. 「정보통신망 이용촉진 및 정보보호 등에 관한 법률」 제74조제1항제2호 및 제3호에 규정된 죄

다. 「스토킹범죄의 처벌 등에 관한 법률」 제2조제2호에 따른 스토킹범죄

6의4. 미성년자에 대하여 「성폭력범죄의 처벌 등에 관한 특례법」 제2조에 따른 성폭력범죄 또는 「아동·청소년의 성보호에 관한 법률」 제2조제2호에 따른 아동·청소년대상 성범죄를 범한 사람으로서 다음 각 목의 어느 하나에 해당하는 날부터 20년이 지나지 아니한 사람

가. 금고 이상의 실형을 선고받고 그 집행이 끝나거나(집행이 끝난 것으로 보는 경우를 포함한다) 집행이 면제된 날

나. 금고 이상의 형의 집행유예를 선고받고 그 집행유예가 확정된 날

다. 벌금 이하의 형을 선고받고 그 형이 확정된 날

라. 치료감호를 선고받고 그 집행이 끝나거나 집행이 면제된 날

마. 징계로 파면처분 또는 해임처분을 받은 날

7. 징계로 파면처분을 받은 때부터 5년이 지나지 아니한 자
8. 징계로 해임처분을 받은 때부터 3년이 지나지 아니한 자

<한국로봇융합연구원 인사규정 제12조>

1. 국가공무원법 제33조 각 호의 1에 해당될 때
2. 병역법에 의한 병역기피자 또는 기피 중인 자
3. 신체검사 결과 불합격으로 판정된 자
4. 부정한 방법으로 채용된 사실이 적발되어 채용이 취소된 자

## 3. 근무처우

- ㅇ 기본연봉은 학위 및 경력 등을 반영하여 산정하며, **기본연봉 이외에 각종수당 및 인센티브 별도 지급**(* 정규직 박사기준 초임연봉 최소 6,000만원 이상)
- ㅇ 선택적 복지제도에 따른 개인별 복지카드 지급 (1년기준 150만원)
- ㅇ 경조사 지원, 임직원 기념일 서비스, 사내 동호회 등 운영
- ㅇ 4대 보험 포함, 단체상해보험 별도 가입
- ㅇ 유연근로제(재량근로, 근무시간선택형 등) 운영
- ㅇ 계약직의 계약기간은 1년 단위로 하며, 별정계약직의 근무기간은 최대 2년이며, 위촉계약직은 수행 사업의 연속 및 갱신 평가를 통해 계속적으로 근무 가능

## 4. 전형절차 및 일정

- ㅇ '25. 5. 19.(월) ~ 6. 1.(일) : 서류접수(마감일 24:00까지)
- ㅇ '25. 6. 2.(월) ~ 6. 5.(목) : 채용분야별 응시자격 및 제출서류 진위 확인
- ㅇ '25. 6. 9.(월) ~ 6. 11.(수) : 서류전형 시행(6. 13.(금) 서류전형 합격자 발표 예정)
- ㅇ '25. 6. 14.(토) ~ 6. 16.(월) : 인적성전형(On-Line) 시행(서류전형 합격자)
  * 면접전형 시 인적성 검사결과 참고로 활용되며, 해당기간 온라인으로 접속하여 실시
- ㅇ '25. 6. 18.(수) ~ 6. 20.(금) : 직무 및 인성면접전형 진행 예정
  * 채용진행 상황에 따라 화상면접 실시할 수 있음 (추후 통보)
- ㅇ '25. 6. 20.(금) : 최종합격자 발표

  * 연구원 내부일정에 의하여 각 전형일정이 변경될 수 있으며, 변경 시 사전안내 함

## 5. 접수기간 및 제출방법

- ㅇ 접수기간 : '25. 5. 19.(월) ~ 6. 1.(일) * 접수마감일 24시 이후 사이트 입력불가
- ㅇ 제출방법 : 채용시스템 접수(https://kiro.recruiter.co.kr/)

  * 첨부서류는 가급적 PDF파일로 제출바람
  * 서류접수 시, 제출서류가 미비하거나 파일에 오류가 있을 경우 접수하지 아니함

## 6. 제출서류 (해당서류 시스템 제출)

| 구 분 | 제 출 서 류 |
|---|---|
| 공통서류 | ① 응시원서【시스템 작성】<br>② 대학 및 대학원 졸업/성적증명서 각 1부<br>③ 재직 및 경력증명서(해당자) 원본 각 1부<br>☞ 구체적 담당업무, 발급담당자 연락처, 회사 주소 기재 必<br>④ 직업훈련 교육과정 이수 및 수료증 등 증명서류 각 1부<br>⑤ 자격증 및 외국어 능력시험성적(원서접수마감일 기준 2년 이내) 사본(해당자) 각 1부 |
| 정규직(연구), 위촉계약직, 박사 후 연구원 | ① 해당분야 포트폴리오 1부<br>- 채용분야 관련 실적 및 업무수행 계획을 작성하여 PPT 또는 PDF 파일로 제출(자유서식)<br>**(정규직, 박사 후 연구원은 면접 시 10분간 발표평가 진행 * 위촉계약직 별도발표 없음)**<br>② 원서접수일자 기준 연구실적 목록(논문, 특허, 프로젝트)<br>③ 원서접수일자 기준 연구실적 해당 증빙자료 각 1부<br>- 논문은 논문지나 학술대회명이 표기된 출판본의 초록이 포함된 첫 장 제출<br>- 학위 논문은 증빙자료는 '표지 및 심사위원 날인 페이지, 초록' 만 제출<br>- 참여프로젝트의 경우 프로젝트내용, 참여분야 및 성과요약 제출(각 1페이지)<br>☞ **증빙자료가 없는 연구실적은 접수에서 제외함**<br>☞ 제출서류의 원본 진위여부 추후 확인 예정 |
| 별정계약직 | ① 해당분야 직무 기술 및 업무수행 계획서 1부<br>- 채용분야 경력(경험)사항 기술 및 업무수행 계획서를 작성하여 PDF 파일로 제출<br>(자유서식으로 A4 2매 이내) |

## 7. 기타사항

- o 채용분야별 해당 지역 근무 가능자 지원 요망
- o 급여 및 복리후생은 우리 연구원 내규에 의함
- o 전형결과 해당분야에 적격자가 없을 경우 최종합격자가 없을 수 있음
- o 전형별 결과는 이메일 또는 문자 통보하며, 합격자에 한해 세부일정 개별 통지
- o 제출서류를 허위로 작성하였을 경우 및 신체검사/신원조사 등 채용 결격 사유가 발생한 경우 합격을 취소함
- o 기타 문의 사항은 경영혁신실(☎054-240-2584)로 문의 바람